

OTRAS DISPOSICIONES

MONDRAGON UNIBERTSITATEA

4773

RESOLUCIÓN de 30 de septiembre de 2024, del Rector de Mondragon Unibertsitatea, por la que se publica la modificación del plan de estudios del Máster Universitario en Robótica y Sistemas de Control.

De conformidad con lo que dispone el artículo 28 del Real Decreto 1393/2007, de 29 de octubre, modificado por el Real Decreto 861/2010, de 2 de julio, por el que se establece el procedimiento para la modificación de planes de estudio ya verificados, y tras haber obtenido el informe F favorable de la Agencia Nacional de Evaluación de la Calidad y Acreditación, este Rectorado ha resuelto publicar la modificación del plan de estudios del Máster Universitario en Robótica y Sistemas de Control por Mondragon Unibertsitatea, publicado por Resolución de 22 de abril de 2021 (BOE de 6 de mayo de 2021) y que quedará estructurado según consta en el anexo de esta resolución.

En Mondragón, a 30 de septiembre de 2024.

El Rector,
VICENTE ATXA URIBE.

ANEXO

PLAN DE ESTUDIOS

Máster Universitario en Robótica y Sistemas de Control (plan 2023)

Código RUCT del título: 4316926

Nivel MECES: 3

Características generales de los estudios:

-Título sin atribuciones profesionales.

-Rama de adscripción: Ingeniería y Arquitectura.

N.º de ECTS 90

Duración 1,5 años

Distribución de los créditos:

Obligatorias	30 ECTS
Optativas	45 ECTS
Trabajo Fin de Máster	15 ECTS

PLAN DE ESTUDIOS

1.er CURSO

1er. Semestre:

ASIGNATURA	TIPO	ECTS
Visión artificial	OB	5
Analítica de datos	OB	3
Robótica: Mecánica, Modelado y Simulación	OB	5
Programación de Robots	OB	6
Control lineal y no lineal	OB	5
Análisis de Sistemas digitales de control sostenibles (*)	OP	3
Sensores y Captación	OB	3
Dirección de la innovación (*)	OP	6
Prácticas en Alternancia I (*)	OP	3
Total		30

Nota: los alumnos deberán elegir 6 ECTS de entre las asignaturas marcadas con (*)

2.º Semestre:

ASIGNATURA	TIPO	ECTS	ESPECIALIDAD
Accionamientos Electromecánicos	OB	3	Común
Normativas de Ciberseguridad (*)	OP	3	Común
Prácticas en Alternancia II (*)	OP	3	Común
Robótica móvil	OP	3	Sistemas Autónomos
Percepción	OP	6	Sistemas Autónomos
Aprendizaje Profundo	OP	6	Sistemas Autónomos
Sistemas de Control Robóticos	OP	3	Sistemas Autónomos
Tratamiento de Señales	OP	6	Sistemas Autónomos

Comunicaciones Industriales	OP	3	Automatización
Interfaces Persona/Máquina y Supervisión, Control y Adquisición de Datos	OP	3	Automatización
Programación Avanzada de Autómatas	OP	6	Automatización
Control de Ejes Sincronizados	OP	6	Automatización
Seguridad en Máquinas	OP	3	Automatización
Accionamientos Hidráulicos	OP	3	Automatización
Total		60	

Nota: los alumnos deberán elegir 1 de las 2 especialidades

y además 1 asignatura de entre las 2 optativas marcadas con (*) para completar 30 ECTS

2º CURSO

3º Semestre:

	ASIGNATURA	TIPO	ECTS
Itinerario: Especialización académica	Prácticas en empresa	OP	15
Itinerario: Iniciación en tareas de investigación	Métodos cuantitativos para la investigación	OP	3
	Pautas metodológicas para la elaboración de una tesis doctoral	OP	3
	Producción de textos científicos	OP	3
	Gestión de Proyectos de investigación	OP	3
	Modelización y simulación	OP	3
Comunes	Trabajo Fin de Máster	TFM	15
		Total	30

Nota: este módulo contiene 6 asignaturas optativas posibles que suman 30 ECTS,

con las que el alumno debe completar los 15 ECTS optativos del semestre, eligiendo entre uno u otro itinerario.

OB.-OBLIGATORIA
OP.-OPTATIVA
TFM.-TRABAJO FIN DE MÁSTER